TALI H500
GPS SYSTEM

deVention

- Un seul bouton pour décoller
- Mode autorotation
- Mode Hyper IOC
- Fonction Télémétrie GPS
- Mode maintien de l'altitude
- Un seul bouton pour la fonction « retour à la maison »
- Train d'atterrissage rétractable
- Transmission vidéo en temps réel 5,8GHz

Guide de démarrage rapide et organigramme des différentes fonctions

- **Caractéristiques :**

Diamètre rotor principal : 233mm
Dimensions (L x l x H) : 471 x 536 x 270mm
Poids : 2020g (batterie incluse)
Poids en ordre de vol : >2500g
Emetteur : DEVO F12E
Récepteur : DEVO-RX705
Moteur brushless : WK-WS-34-001
Contrôleur brushless : WST-15AH (R/G)
Contrôleur principal : FCS-H500
Batterie : 22.2V 5400mAh Li-Po

- Les rotors M1/M3/M5 tournent dans la direction antihoraire, les moteurs ont leur axe fileté vers la droite.
- Les rotors M2/M4/M6 tournent dans la direction horaire, les moteurs ont leur axe fileté vers la gauche.

Importé en France par :

MRC MODEL RACING CAR

Model Racing Car
ZAC, 15bis Avenue De La Sablière
94370 Sucy En Brie
Tel. : 01.49.62.09.60
Fax : 01.49.62.09.73
www.mrcmodelisme.com
E-mail : mrc@mrcmodelisme.com
Contribution DEE (No.M823)

1 Installation des hélices

1.1 Préparez les six hélices en séparant celles tournant dans le sens horaire et celles tournant dans le sens antihoraire. Vous pouvez les distinguer en observant le symbole figurant sur chacune d'entre elles (flèche tournant vers la gauche et flèche tournant vers la droite). Vous pouvez également les différencier grâce à la couleur présente sur le dessus du pas de vis. Vous aurez besoin de 3 hélices de chaque.
Nous vous recommandons d'équilibrer les hélices. Pour cela nous vous invitons à vous rendre sur le site http://www.walkera.com/en/ pour obtenir la procédure à suivre.

1.2 Respectez le sens de rotation en vissant chaque hélice correspondant à son rotor. Le symbole figurant sur l'hélice et celui représenté sur le bras du rotor doivent correspondent (les deux hélices doivent tourner dans le même sens). Vissez chaque hélice sur le moteur correspondant, vissez-les à la main, n'utilisez pas d'outil.

1.3 Après l'installation des hélices, vérifiez chacune d'entre elle avec attention.

Vérifiez les hélices AVANT chaque vol.

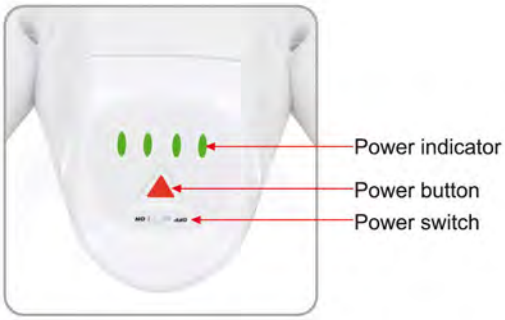
2 Installation de la batterie, appairage de la radio (« Binding ») et déploiement du train d'atterrissage

Par défaut, le train d'atterrissage est rétracté. Vous pouvez le déployer en mettant sous tension le Tali H500. Surtout ne le déployez pas en tirant dessus manuellement. Nous allons déployer le train d'atterrissage lorsque le système sera mis sous tension la première fois. Veuillez suivre les instructions suivantes avec attention.

2.1 Installez la batterie complètement chargée. Inutile de mettre la batterie sous tension.
*Veuillez-vous référer au manuel d'instructions du chargeur pour obtenir la procédure de charge.

2.2 Mettez le TALI sur son dos. L'abdomen de la machine et son train rétractable doivent-être dorénavant face à vous.
ASSUREZ-VOUS que rien ne viennent obstruer le train d'atterrissage.

2.3 Mettez tous les interrupteurs de la Devo F12E sur la position 0 et déplacez le manche des gaz au plus bas (dans sa position minimale). Mettez ensuite l'émetteur sous tension.



2.4 Mettez l'interrupteur d'alimentation sur la position « ON » puis appuyez ensuite sur le bouton en forme de triangle pendant 3~5 secondes jusqu'à ce que le témoin d'alimentation s'illumine en vert.
- Le train d'atterrissage va se déployer automatiquement.
- Au démarrage de la procédure, les LEDs vont se mettre à clignoter en rouge/vert, cela signifie que le système est en cours d'appairage.

2.5 Retournez l'hexacoptère pour le mettre sur ses patins d'atterrissage. Les LEDS rouge/vert vont s'arrêter rapidement de flasher. Lorsqu'elles auront finies de clignoter, la Devo F12E et le H500 se seront appairés l'un à l'autre. Ce processus est appelé « ID binding ».

2.6 Une fois l'appairage réalisé, placez l'hexacoptère sur une surface stable.

3 Calibration du compas (en intérieur, en extérieur)

IMPORTANT : Assurez-vous que chaque trim soit en position centrale, la valeur du trim doit être « 0 » et les moteurs doivent être verrouillés. L'hexacoptère ne doit pas se mettre à clignoter en rouge/vert. Par défaut les moteurs seront automatiquement verrouillés après le processus d'appairage « ID binding ». Pour plus de détails concernant le verrouillage et le déverrouillage des moteurs, veuillez-vous référer aux points 6 & 7.

3.1 Entrez en mode calibration du compas. Faites « loucher » les manches (Manche de gauche : bas droite et manche de droite : bas gauche). L'hexacoptère va se mettre à clignoter rapidement en ROUGE/VERT.

3.2 Faites un tonneau (rotation à 360°) de l'avant vers l'arrière en marquant une pause d'une seconde entre chaque angle : de 0° à 90°, 180°, 270° et enfin 360°.

3.3 Faites une rotation latérale à 360° de la gauche vers la droite en marquant une pause d'une seconde entre chaque angle : de 0° à 90°, 180°, 270° et enfin 360°.

3.4 Faites une rotation à 360° sur le plan horizontal de la gauche vers la droite (rotation à 360°) en marquant une pause d'une seconde entre chaque angle : de 0° à 90°, 180°, 270° et enfin 360°.

3.5 Faites une rotation à 360° sur le plan vertical (le nez de l'appareil pointant vers le sol) de la gauche vers la droite en marquant une pause d'une seconde entre chaque angle : de 0° à 90°, 180°, 270° et enfin 360°.

3.6 Remettez l'hexacoptère en position horizontale, sur son train d'atterrissage. Les LED rouge et verte doivent s'éteindre indiquant par la même occasion la fin de la calibration. Veuillez éteindre et rallumer l'hexacoptère une fois la calibration terminée.

- **Attention :**
  (1) Après la calibration et après le premier décollage, l'hexacoptère peut dériver dans le ciel, veuillez ne pas y prêter attention car le système est en train de calibrer automatiquement le compas. Après 3~5 minutes de vol, veuillez atterrir et verrouiller les moteur pour achever le processus de calibrage.
  (2) Veuillez réaliser la calibration dans un endroit dégagé et loin des interférences électromagnétiques.

4 Installation de la nacelle G-3D axes brushless

IMPORTANT : RETIREZ la batterie du H500 avec d'installer la nacelle.
La nacelle est constituée d'un électromécanisme ultra performant, de ce fait elle doit être manipulée avec attention. EVITEZ de forcer lors de son installation.

4.1 Préparez la nacelle G-3D, le rail de fixation, le joint, la vis et le ressort.

4.2 Placez le joint sur le trou situé sous l'hexacoptère. Utilisez une vis M3x8 et M3x10 pour fixer le rail sous l'hexacoptère.

4.3 Mettez en place la nacelle en la glissant sur son rail. La nacelle doit se glisser de l'avant vers l'arrière de l'hexacoptère. Poussez la nacelle jusqu'à l'extrémité du rail.

4.4 Logez le ressort dans la vis M3x12 puis vissez-la dans le trou fileté situé à l'avant de la nacelle. Cette vis a pour but de sécuriser la nacelle sur son rail.

4.5 Insérez le connecteur 9 broches de données dans la prise située sous l'hexacoptère. Ensuite connectez le câble à la nacelle G-3D.

4.6 Assurez-vous que la nacelle puisse bouger librement dans toutes les directions. L'installation de la nacelle G-3D est dorénavant terminée.

5 Installation de la Caméra iLook+ 1080p avec transmission vidéo en 5,8GHz

IMPORTANT : Ne mettez jamais sous tension la caméra iLook+ sans son antenne d'installée.

5.1 Vissez l'antenne « champignon » dans la caméra. Utilisez la clé plate fournie pour vissez l'antenne, ne forcez pas.

5.2 Dévissez les deux vis M2x4 pour libérer la fixation du support de caméra.

5.3 Installez la caméra dans le support de la nacelle, fixez-la ensuite à l'aide de la fixation et de deux vis M2x4 (assurez-vous que l'encoche de la fixation soit contre l'objectif de la caméra).

5.4 Insérez le connecteur de la caméra dans la prise d'alimentation située sur la nacelle G-3D.

5.5 L'installation de la Caméra iLook+ est maintenant terminée.

**Il est possible d'installer sur la nacelle une caméra GoPro3. Si vous installez une GoPro, dévissez et enlevez le capot du moteur de pas « pitch » afin d'équilibrer la nacelle pour la GoPro.

***Utilisez l'interrupteur situé sur l'extrémité de la caméra iLook+ pour sélectionner entre le mode « STILL »et le mode vidéo 1080p.

****A l'arrière de la caméra, vous pouvez modifier la fréquence de la transmission vidéo en 5,8GHz. Veuillez-vous référer aux instructions incluses avec la caméra pour obtenir plus de détails concernant son fonctionnement.

6 Déverrouillage des moteurs

Après que l'émetteur DEVO F12ER et l'hexacoptère H500 se soient initialisés (c'est-à-dire une fois l'appairage réalisé lorsque ces deux éléments sont mis sous tension), placez le manche des gaz en position minimale (l'affichage doit indiquer 0% de gaz). Assurez-vous que tous les interrupteurs soient positionnés dans leur position haute.
Vous ne pourrez pas démarrer les moteurs en mode GPS.
Placez le manche des gaz en position minimale puis déplacez le manche de l'anti-couple à l'extrémité gauche de sa course (si votre émetteur est en mode 2, les commandes de gaz et d'anti-couple sont sur le même manche).
Les LED rouge et verte vont rester illuminées, vous indiquant que les moteurs sont déverrouillés. A ce stade, restez vigilant car si vous poussez doucement le manche des gaz, les moteurs vont se mettre à tourner.
Par sécurité, les moteurs vont se verrouiller automatiquement après 10 secondes. Ainsi si vous ne décollez pas dans les 10 secondes, vous devrez de nouveau déverrouiller les moteurs.

Mode 1 (le manche des gaz est situé à droite)

Mode 2 (le manche des gaz est situé à gauche)

8 Illustration des commandes de la DEVO F12E

Mode 2 (le manche des gaz est situé à gauche)	Manche de gauche	Manche GAZ/ANTI-COUPLE
	Manche de droite	Manche PROFONDEUR/AILERON
	Trim de gauche	Trim GAZ
	Trim de droite	Trim PROFONDEUR
Mode 1 (le manche des gaz est situé à droite)	Manche de gauche	Manche PROFONDEUR/ANTI-COUPLE
	Manche de droite	Manche GAZ/AILERON
	Trim de gauche	Trim PROFONDEUR
	Trim de droite	Trim GAZ

(0) Mode Manuel	(1) Mode GPS	(2) Mode retour à la maison
Interrupteur MIX sur position « 0 »	**Interrupteur MIX sur position « 1 »**	**Interrupteur MIX sur position « 2 »**

Vous DEVEZ mémoriser ces réglages

2.4G TX antenna Antenne d'émission 2,4GHz
GEAR (Interrupteur pour le contrôle du train d'atterrissage, le déploie et le rentre)
RUDD D/R (Interrupteur pour le décollage automatique)
ELEV D/R (Interrupteur pour activer le contrôle intelligent de l'orientation de l'hexacoptère – IOC)
AUX5 (Contrôle la nacelle – Roll)
Trim gauche
Manche gauche
Trim de l'Anti-couple
5.8G TX antenna Antenne de réception 5,8Ghz
MIX (Interrupteur de changement de mode)
FMOD (Interrupteur pour activer le mode autorotation)
AILE D/R (Interrupteur pour le contrôle de la vidéo)
AUX6 (Contrôle la nacelle – Tilt)
Ecran LCD 5"
Manche droit
Trim droit
Trim de l'aileron
Interrupteur de mise sous tension

9 Voyants d'indication de la réception GPS

Satellites GPS	**<6**	**6**	**7**	**8**	**9**	**10**	**11**	**12**	**13**
Statut de la LED bleue	Aucun clignotement	Clignote 1 fois	Clignote 2 fois	Clignote 3 fois	Clignote 4 fois	Clignote 5 fois	Clignote 6 fois	Clignote 7 fois	Clignote 8 fois

IMPORTANT : En mode vol GPS, la LED bleue doit clignoter plus de deux fois (double clignotements à la fois)
Il est fortement recommandé d'attendre un triple clignotement (8 satellites) avant de commencer à voler.
Ne tentez JAMAIS un décollage automatique tant que vous n'avez pas un « triple clignotement »

7 Verrouillage des moteurs

Déplacez le manche des gaz en position minimale puis déplacez le manche de l'anti-couple à l'extrémité droite de sa course.
Les LED rouge et verte vont s'éteindre, vous indiquant que les moteurs sont verrouillés.
TEST : Si vous poussez doucement le manche des gaz, les moteurs ne vont pas démarrer.
OBSERVATION : Par défaut, après que l'émetteur et l'hexacoptère se soient initialisés (c'est-à-dire une fois l'appairage réalisé lorsque ces deux éléments sont mis sous tension), les moteurs restent verrouiller.

- Les moteurs ne PEUVENT PAS être verrouillés/déverrouillés en mode GPS.
- Si vous atterrissez en mode GPS, déplacez l'interrupteur « MIX » sur la position « 0 » avant de verrouiller les moteurs. Assurez-vous que le Tali soit posé correctement et sur une surface plane avant de déplacer l'interrupteur « MIX » sur la position « 0 » (manuel).

Lors de changement, assurez-vous que les gaz soient bien à « 0 » pour éviter que les moteurs ne démarrent malencontreusement.

Mode 1
(le manche des gaz est situé à droite)

Mode 2
(le manche des gaz est situé à gauche)

10 Instructions de fonctionnement

Modèle (⟵ est la direction du nez)	Mode 1	Mode 2
GAZ Haut/Bas		
PROFONDEUR Marche avant/ Marche arrière Le nez du H500 doit se déplacer vers l'avant/arrière		
ROULIS (inclinaison) Déplacement latéral gauche Déplacement latéral droit		
ROTATION Tourne à gauche Tourne à droite		
Décollage AUTOMATIQUE Cette fonction requière un triple clignotement (8 satellites) pour fonctionner. DEVERROUILLEZ les moteurs en mode manuel. sol		 Mettez l'interrupteur « MIX » sur la position « 0 » Mettez le manche des gaz au plus bas Mettez l'interrupteur « MIX » sur la position « 1 » Mettez l'interrupteur « RUDD D/R » sur la position « 1 »
Mode GPS de maintien de l'altitude Lorsque vous volez dans ce mode de vol, le Tali s'immobilisera dès que vous relâcherez les manches. REMARQUE : Vous devez mettre le manche des gaz au CENTRE pour conserver l'altitude. sol		 Mettez l'interrupteur « MIX » sur la position « 1 » Le manche des gaz est en position neutre NE METTEZ PAS l'interrupteur sur la position « Manual » avant d'atterrir. Il est plus sécurisant d'atterrir en mode GPS. Mettez l'interrupteur sur la position « Manual » après l'atterrissage afin de verrouiller les moteurs.
Mode AUTOROTATION Ce mode est utilisé pour réaliser des cercles autour d'un point d'intérêt. Le rayon peut être réglé dans le menu de la F12E en modifiant la valeur de la position 2 sur l'AUX3.		 Mettez l'interrupteur « MIX » sur la position « 1 » Mettez ensuite l'interrupteur « FMOD » sur la position « 2 », l'autorotation va débuter. Mettez l'interrupteur « FMOD » sur la position « 0 », l'autorotation va s'arrêter.
RETOUR A LA MAISON (RTH) En activant cette fonction, le Tali va prendre une altitude de 15 mètres puis il va retourner de façon autonome sur son lieu de décollage et atterrir. 15m sol		 Le manche des gaz est en position neutre Mettez l'interrupteur « MIX » sur la position « 2 » Vous pouvez stopper le processus de « retour à la maison » en remettant l'interrupteur sur la position GPS. Assurez-vous que le manche des gaz soit bien en position neutre avant de déplacer l'interrupteur. Ne mettez JAMAIS l'interrupteur sur la position « Manual » sous peine de causer un crash.

Le mode RTH est activé automatiquement par le système de sécurité en cas d'urgence. Dans ce cas-là vous ne serez pas capable d'interrompre le RTH d'urgence.

11 Fonctionnement et réglages de l'émetteur DEVO F12E

Fonction	Interrupteur	Configuration de l'émetteur	Instructions
Décollage AUTOMATIQUE	**RUDD D/R**	Menu des modèles → Sortie du dispositif → Volet → RUDD D/R → Activé	Placez l'hexacoptère sur une surface stable et horizontale → Déverrouillez les moteurs → Mettez le manche des gaz au plus bas → Mettez l'interrupteur « MIX » sur la position « 0 » → Mettez l'interrupteur «RUDD D/R» sur la position « 1 » **IMPORTANT :** Utilisez UNIQUEMENT cette fonction lorsque vous avez obtenu un triple clignotement bleu (>8 satellites). Effectuez un décollage AUTOMATIQUE avec moins de satellites peut entrainer un crash. APRES le décollage automatique, vous pouvez reprendre la main sur la Tali en mettant le manche des gaz à 50% ensuite remettez l'interrupteur RUDD D/R sur la position « 0 ».
Mode GPS maintien de l'altitude	**MIX SW**	Menu des modèles → Sortie du dispositif → Train → MIX SW → Activé	Position « 0 » : Mode manuel Position « 1 » : Mode GPS maintien de l'altitude Position « 2 » : Mode « retour à la maison » Interrupteur « MIX » sur la position « 1 » → Manche des gaz en position neutre N'utilisez JAMAIS ce mode sans avoir accroché au moins 8 satellites, vous devez avoir obtenu un TRIPLE CLIGNOTEMENT BLEU. Avant de changer de mode, veuillez toujours mettre le manche des gaz dans sa position centrale (50% de sa course). Si la réception GPS se dégrade, le H500 va entrer automatiquement en mode « maintien de l'altitude ». Remarquez que dans ce mode, il se peut que le H500 dérive mais il conservera son altitude. Après avoir volé et consommé 50% de la capacité de la batterie, NE basculez PAS l'interrupteur du mode GPS au mode « Manual », cela pourrait entrainer subitement un crash. Vous pouvez atterrir en mode GPS. Après l'atterrissage, n'omettez pas de mettre le manche des gaz à « 0 » et de basculer l'interrupteur su le mode « Manual », puis de verrouiller les moteurs.
Mode autorotation	**FMOD**	Menu des modèles → Sortie du dispositif → AUX3 → FMOD SW → Activé	Position « 0 » : Désactivé Position « 1 » : Inutilisé Position « 2 » : Démarre le mode autorotation Ce mode requière au moins 8 satellites ; vous devez avoir obtenu un TRIPLE CLIGNOTEMENT BLEU. Avant d'activer le mode autorotation, vous devez être en mode GPS maintien de l'altitude et le manche des gaz doit être en position centrale (50%). Le rayon par défaut est de 5 mètres. Vous pouvez modifier ce rayon en éditant sur l'émetteur F12E la valeur de l'AUX3 EPA (End Point Adjustment / Fin de course). Pour obtenir plus de détails sur les réglages de l'EPA, veuillez-vous référer au manuel d'instructions de la Devo F12E.
Retour à la maison (RTH)	**MIX SW**	Menu des modèles → Sortie du dispositif → Train → MIX SW → Activé	Position « 0 » : Mode manuel Position « 1 » : Mode GPS maintien de l'altitude Position « 2 » : Mode « retour à la maison » Manche des gaz en position neutre → Interrupteur « MIX » sur la position « 2 » Le mode « Retour à la maison » fonctionne uniquement si le nombre de satellites est suffisant et si le signal GPS est assez puissant. Il est recommandé d'éviter de voler si la réception GPS est insuffisante. Après avoir activé le mode « Retour à la maison », laissez le manche des gaz à 50% (position centrale), ne touchez à aucun des interrupteurs de la radio F12E. Vous pouvez reprendre le contrôle du Tali H500 : pour cela assurez-vous que le manche des gaz soit bien centré puis basculez l'interrupteur MIX sur la position « 1 ». En cas de perte de signal entre l'émetteur F12E et le Tali H500, le système de sécurité va automatiquement faire revenir l'hexacoptère et le faire atterrir. Dans ce cas-là, vous ne serez pas habilité à reprendre la main sur la machine tant qu'elle n'a pas atterrie.
Mode Hyper IOC	**ELEV D/R**	Menu des modèles → Sortie du dispositif → AUX2 → ELEV D/R → Activé	IOC ou Contrôle Intelligent de l'Orientation Le mode IOC signifie que le sens de vol de l'hexacoptère est calé sur la position du drone lors de son décollage (l'endroit où vous avez mis en route les moteurs pour la première fois). Le drone peut se trouver dans n'importe quel sens, il se déplacera en fonction de l'orientation enregistrée dans sa position de décollage. Interrupteur ELEV D/R Position « 0 » : Désactivé Position « 1 » : Mode IOC activé Le mode IOC requière la réception d'un signal GPS puissant, vous devez avoir obtenu un TRIPLE CLIGNOTEMENT BLEU. L'IOC est inactif si le H500 se trouve à moins de 10 mètres de son lieu de décollage (l'endroit où vous avez mis en route les moteurs pour la première fois). Faites voler le H500 à plus de 10 mètres en utilisant le mode GPS, puis activez le mode IOC dès que vous avez passé cette distance : le H500 va dorénavant voler en mode IOC tant que vous ne changez pas de mode. Maintenant vous pouvez réaliser vos prises de vue aérienne, lorsque vous poussez le manche à gauche ou à droite, le H500 va se mouvoir latéralement et dans un sens qui est en rapport avec sa position de décollage. Poussez le manche de profondeur et le H500 va s'éloigner de vous, tirez le manche de profondeur et le H500 va retourner vers son lieu de décollage. Lorsque vous volez en mode IOC, vous pouvez réaliser de façon manuelle un « retour à la maison » en tirant le manche de profondeur. AVERTISSEMENT : Le mode IOC se désactive lorsque l'hexacoptère se trouve à moins de 10 mètres de son lieu de décollage. Préparez-vous à ce phénomène car le système basculera automatiquement en mode GPS maintien de l'altitude. Cela peut porter à confusion et les pilotes non préparés peuvent être surpris.
Ouverture/Fermeture du train d'atterrissage	**GEAR**	Menu des modèles → Sortie du dispositif → AUX4 → GEAR SW → Activé	Interrupteur GEAR Position « 0 » : Train d'atterrissage déployé Position « 1 » : Train d'atterrissage rentré REMARQUE : GARDEZ TOUJOURS en mémoire votre train d'atterrissage. Il arrive souvent de ne pas le sortir lors de l'atterrissage et si vous volez en FPV (Flying Per View / Vol à la première personne). En effet ce serait une mauvaise idée d'atterrir sur votre caméra. Lorsque vous activez le système RTH (« Retour à la maison ») soit par le pilote lui-même, soit par le système de sécurité, le Tali H500 va déployer automatiquement le train d'atterrissage pour protéger votre caméra et pour assurer un atterrissage sécurisé. Vous ne pouvez pas rentrer le train d'atterrissage une fois que vous l'avez déployé. Vous devrez de nouveau verrouiller/déverrouiller les moteurs.

s.a.r.l. au capital de 144.000€
Siret 313 710 249 00049
APE 4649Z

FRANCE

Model Racing Car
ZAC, 15bis Avenue de la Sablière
94370 Sucy en Brie
Site web : www.mrcmodelisme.com

Tel. : 01.49.62.09.60
FAX : 01.49.62.09.73
e-mail : mrc@mrcmodelisme.com

Declaration of conformity
Déclaration de conformité

MODEL RACING CAR déclare que le / declares that the — Sucy en Brie, le 01/10/2014

HEXACOPTERE WALKERA TALI H500 Remote Control

sont conformes aux spécifications de la Directive de l'Union Européenne ci-dessous:
are in conformity with the requirements of the European Council Directive listed below:

1999/5/EC Radio Equipment and Telecommunication Terminal Equipment

Cette déclaration repose sur la conformité des produits aux normes suivantes:
This declaration is based upon compliance of the products to the following standards:

EN 301 489-1: V1.9.2 (09/2011)
EN 301 489-3: V1.6.1 (08/2013)

EN 300 440-1: V1.6.1 (08/2010)
EN 301 440-2: V1.4.1 (08/2010)

Patrick RIGOT

Radiocommande homologuée pour une utilisation dans les pays suivants de l'Union Européenne (la règlementation spécifique à chaque pays est appliquée:
The RC radio control equipment is approved for use in the following countries of the European Union without prior registration:
AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, LT, LU, LV, MT, NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK

Notice complète et tests de conformité sur www.mrcmodelisme.com

Model Racing Car ne serait pas responsable d'une utilisation qui ne respecterait pas la règlementation de la DGAC.
Vous reportez sur le site suivant :
http://www.developpement-durable.gouv.fr/Etre-apte-au-telepilotage-de-drone.html

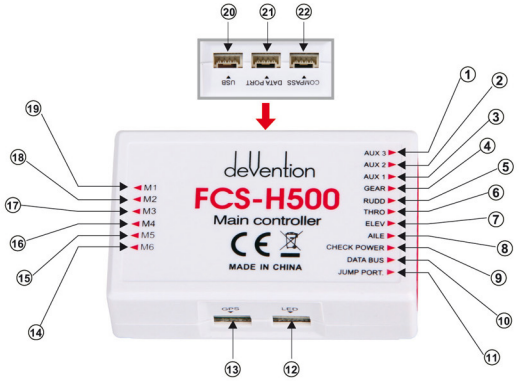
DECHETS D'EQUIPEMENTS ELECTRIQUES ET ELECTRONIQUES
(Applicable dans les pays de l'Union Européenne et aux autres pays européens disposant de systèmes de collecte sélective)

Ce symbole sur le produit ou sa documentation indique qu'il ne doit pas être éliminé en fin de vie avec les autres déchets ménagers. L'élimination incontrôlée des déchets pouvant porter préjudice à l'environnement ou à la santé humaine, veuillez le séparer des autres types de déchets et le recycler de façon responsable. Vous favoriserez ainsi la réutilisation durable des ressources matérielles.

Les particuliers sont invités à contacter le distributeur leur ayant vendu le produit ou à se renseigner auprès de leur mairie pour savoir où et comment ils peuvent se débarrasser de ce produit afin qu'il soit recyclé en respectant l'environnement.

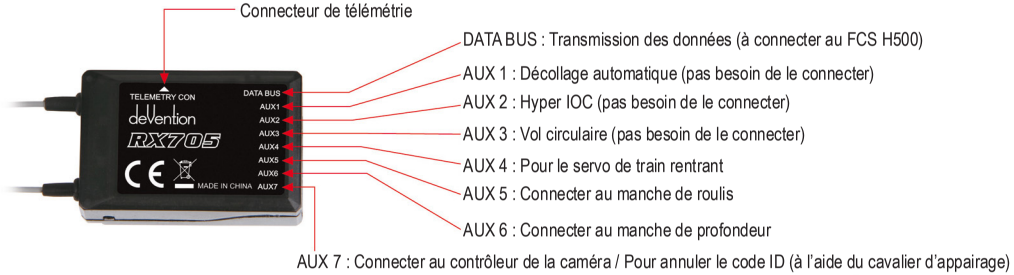
Les entreprises sont invitées à contacter leurs fournisseurs et à consulter les conditions de leur contrat de vente. Ce produit ne doit pas être éliminé avec les autres déchets commerciaux.

❶ Contrôleur FCS-H500

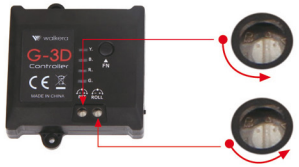


①	Pour le mode de vol circulaire	⑨	Pour le contrôle de tension (connecté avec la platine de puissance)	⑯	Pour connecter le contrôleur n°4 des moteurs
②	Pour le mode hyper IOC	⑩	Transmission des données (pour le récepteur RX705)	⑰	Pour connecter le contrôleur n°3 des moteurs
③	Pour l'interrupteur de décollage automatique	⑪	Emplacement du cavalier pour utilisation avec un récepteur standard	⑱	Pour connecter le contrôleur n°2 des moteurs
④	Pour l'interrupteur de contrôle Mode	⑫	Pour la LED d'appairage	⑲	Pour connecter le contrôleur n°1 des moteurs
⑤	Pour le contrôle de rotation	⑬	Pour connecter le module GPS (câble à 4 couleurs)	⑳	Emplacement pour mise à jour
⑥	Pour le contrôle des gaz	⑭	Pour connecter le contrôleur n°6 des moteurs	㉑	Emplacement pour la transmission de données
⑦	Pour le contrôle de la profondeur (avant/arrière)	⑮	Pour connecter le contrôleur n°5 des moteurs	㉒	Pour connecter le compas (câble double rouge/noir)
⑧	Pour le contrôle des ailerons (à droite/à gauche)				

❷ Récepteur DEVO RX705


Connecteur de télémétrie
TELEMETRY CON
deVention
RX705
MADE IN CHINA
DATA BUS
AUX1
AUX2
AUX3
AUX4
AUX5
AUX6
AUX7
DATA BUS : Transmission des données (à connecter au FCS H500)
AUX 1 : Décollage automatique (pas besoin de le connecter)
AUX 2 : Hyper IOC (pas besoin de le connecter)
AUX 3 : Vol circulaire (pas besoin de le connecter)
AUX 4 : Pour le servo de train rentrant
AUX 5 : Connecter au manche de roulis
AUX 6 : Connecter au manche de profondeur
AUX 7 : Connecter au contrôleur de la caméra / Pour annuler le code ID (à l'aide du cavalier d'appairage)

❸ Instructions pour les boutons de la plateforme 3D



PIT : Règle l'inclinaison de haut en bas (plage angulaire 135°~90°). Utiliser le point central comme base de départ puis ajuster le bouton en sens antihoraire.

ROLL : règle l'inclinaison latérale de gauche à droite (plage angulaire 45°~45°). Utilisez le point central comme base de départ puis ajuster le bouton en sens antihoraire.

deVention

TALI H500
GPS SYSTEM

Guide de réglage avec radio DEVO F12E

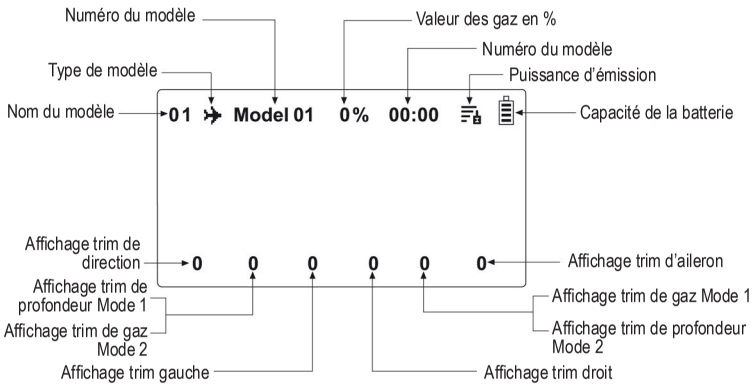
Importé en France par :

MRC MODEL RACING CAR

Model Racing Car
ZAC, 15bis Avenue De La Sablière
94370 Sucy En Brie
Tel. : 01.49.62.09.60
Fax : 01.49.62.09.73
www.mrcmodelisme.com
E-mail : mrc@mrcmodelisme.com
Contribution DEE (No.M823)

4 Réglages de la radio DEVO F12E

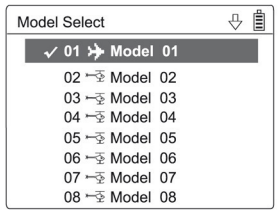
4.1 Ecran principal


Numéro du modèle
Valeur des gaz en %
Numéro du modèle
Type de modèle
Puissance d'émission
Nom du modèle
01 Model 01 0% 00:00
Capacité de la batterie
Affichage trim de direction
0 0 0 0 0 0
Affichage trim d'aileron
Affichage trim de profondeur Mode 1
Affichage trim de gaz Mode 1
Affichage trim de gaz Mode 2
Affichage trim de profondeur Mode 2
Affichage trim gauche
Affichage trim droit

4.2 Sélection du modèle

Main interface → ENT → Main Menu → UP/DN / ENT → Model Menu → UP/DN / ENT → Model Select

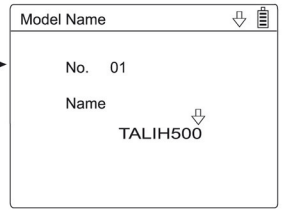
Appuyez sur le bouton UP ou DN pour sélectionner le numéro du modèle. Par exemple « Model 01 ». Appuyer sur EXT pour retour en arrière ou « Model Menu » après avoir fini.



4.3 Nom du modèle

Model Menu → UP/DN → Model Name → ENT

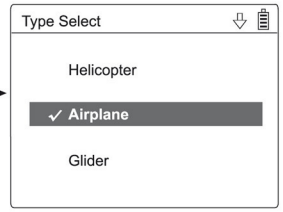
Appuyez sur les touches UP ou DN pour sélectionner les lettres qui doivent être affichées. Modèle nommé « TALIH500 ». Appuyez sur EXT pour retourner au « Model Menu ».



4.4 Sélection du type de modèle

Model Menu → UP/DN → Type Select → ENT

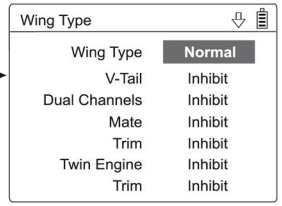
Sélectionnez le type de modèle avec les boutons R ou L et confirmez avec ENT. Retour au « Model Menu » automatique une fois terminé.



4.5 Type d'aile

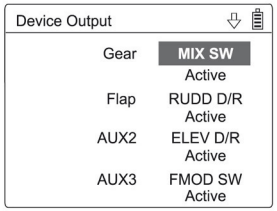
Model Menu → UP/DN → Wing Type → ENT

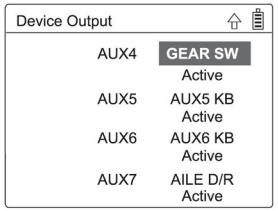
Appuyez sur les touches R ou L pour choisir « normal ».
Appuyez sur EXT pour retourner au « Model Menu ».



4.6 Dispositif pour le train

Model Menu → UP/DN → Device Output → ENT → Les réglages d'origine correspondent aux schémas.



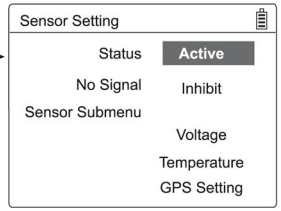


Appuyez sur EXT pour retourner au « Model Menu ».

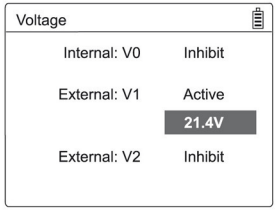
4.7 Réglage du capteur

Model Menu → UP/DN → Sensor Setting → ENT

Appuyez sur les touches R ou L pour sélectionner « ACTIVE ».



(1) Réglage de la tension
Appuyez sur les touches UP ou DN pour sélectionner le réglage de la tension. Appuyez sur ENT pour rentrer dans l'interface des tensions.

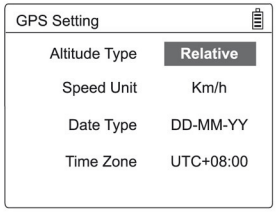


INTERNAL : affiche la tension de la batterie de l'émetteur.

EXTERNAL : afficher la tension du TALI H500.

Le réglage par défaut est de 21,4V. Faites revenir votre modèle dès qu'une alarme retentit.

(2) Réglage de la réception GPS
Appuyez sur les touches UP ou DN pour sélectionner le réglage GPS sur l'interface de réglage du capteur.



(2.1) Réglage du type d'altitude
Appuyez sur les touches R ou L pour sélectionner ABSOLU ou RELATIVE.

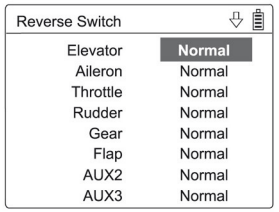
(2.2) Réglage de l'unité de vitesse
Appuyez sur les touches R ou L pour sélectionner Km/h ou Nœud.

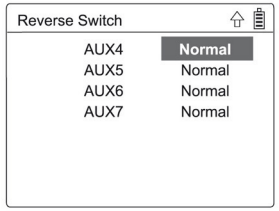
(2.3) Réglage de la date
Appuyez sur les touches R ou L pour sélectionner DD-MM-YY / MM-DD-YY / YY-MM-DD

(2.4) Fuseau horaire
Appuyez sur les touches R ou L pour sélectionner le fuseau horaire puis appuyez sur EXT pour retourner au « Main Menu » (Menu principal).

4.8 Interrupteur d'inversion

Main Menu → UP/DN / ENT → Function Menu → UP/DN / ENT → Reverse Switch → ENT → Les réglages par défaut sont identiques aux schémas.

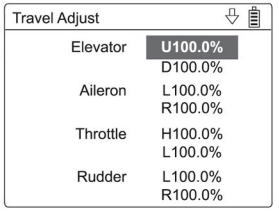




Appuyez sur EXT pour retourner au « Function Menu » après avoir fini.

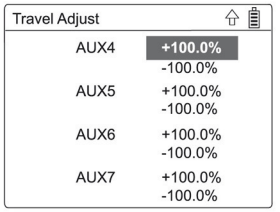
4.9 Réglage du débattement des servos

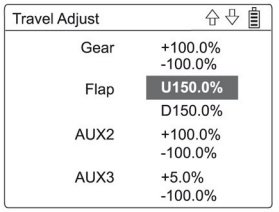
Function Menu → UP/DN → Travel Adjust → ENT



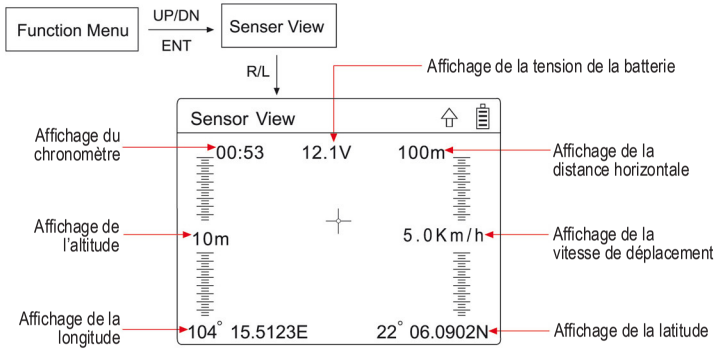
Appuyez sur les touches UP ou DN pour sélectionner le canal « Flap ». Appuyez sur R ou L pour afficher 150% UP et 150% DN.

Appuyez sur les touches UP ou DN pour sélectionner le canal AUX 3. Appuyez sur R ou L pour régler +5% (5 correspond au rayon du vol circulaire) jusqu'à 100%. Puis appuyez sur EXT pour retourner au « Menu Function ».





4.10 Affichage de la télémétrie sur l'écran



Appuyez sur les touches R ou L pour sélectionner l'affichage. Si il y a une image, l'information est affichée en surimpression.

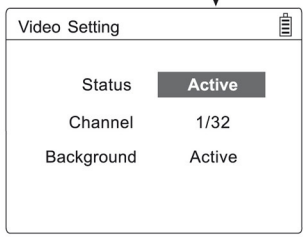
4.11 Réglages vidéo

STATUS : Appuyez sur R ou L pour sélectionner « ACTIVE ».

CHANNEL : Appuyez sur R ou L pour sélectionner le canal de réception de l'iLook+.

BACKGROUND : Appuyez sur R ou L pour sélectionner « ACTIVE », l'image en temps réel doit être sélectionnée dans le « Main Menu ».

Appuyez sur EXT pour obtenir l'image en plein écran dans le « Main Menu ».

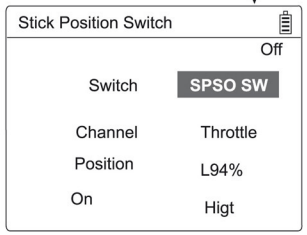


4.12 Réglages du chronomètre

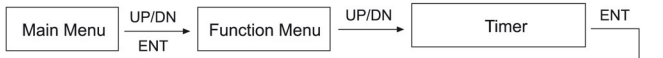
SWITCH : Appuyez sur R ou L pour sélectionner SPS0 SW.

CHANNEL :
Appuyez sur R ou L pour sélectionner Throttle (gaz).

POSITION :
Appuyez sur L pour sélectionner le pourcentage (la valeur suggérée est 94%).
Réglage de la mise en route : Appuyez sur R ou L pour sélectionner « High » pour la direction de la mise en route.



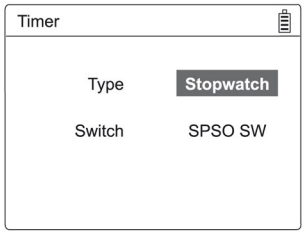
Déplacez le manche des gaz en haut et en bas pour vérifier si le sens de déclenchement est réglé correctement puis appuyez sur EXT pour retourner au « Main Menu » (Menu principal).



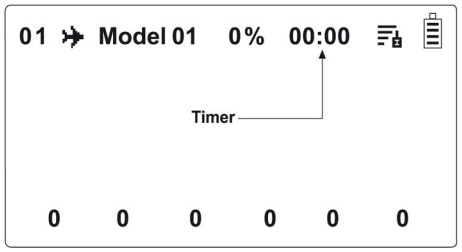
Type : Appuyez sur L ou R pour sélectionner chronomètre ou décompte.

Switch : Appuyez sur L ou R pour sélectionner SPS0SW.

Appuyez sur EXT pour retourner sur l'écran principal dès que c'est terminé.



Utilisation : Poussez le manche des gaz au-dessus de 94% pour activer le chronomètre/ décompte. Baissez le manche des gaz sous 94% pour arrêter. Appuyez sur DN pour la remise à zéro.



5 Réglages de la caméra iLook+

5.1 Illustration (descriptif)

5.2 Caractéristiques

(1) Vidéo

a. Résolution vidéo : 1920x1080 full HD
b. FPS : 30
c. Carte micro SD haute vitesse : 64Go maxi
d. Capteur : 3.000.000 pixels
e. Format vidéo : .MOV
f. Photo : 4032x3024 pixels

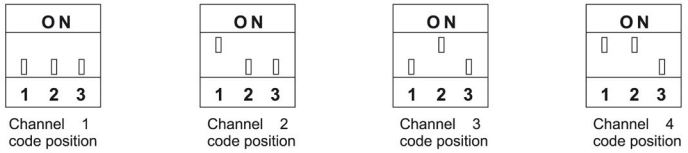
(2) Transmission 5,8GHz

a. Transmission d'image en 5,8GHz
b. Puissance de sortie FCC : 200mW
c. Puissance de sortie CE : Inférieure ou égale à 25mW
d. Nombre de canaux CE : 8 canaux
e. Nombre de canaux FCC : 4 canaux

5.3 – Sélection des canaux de transmission de la caméra iLook+

8 canaux peuvent-être sélectionnés. Vous pouvez choisir la meilleure fréquence en fonction de la qualité d'image.

Channel	1	2	3	4	5	6	7	8
Frequency	5866MHz	5847MHz	5828MHz	5809MHz	5790MHz	5771MHz	5752MHz	5733MHz



Remarque : Seuls les canaux 2,4,6,8 sont disponibles pour la iLook+ (FCC).

5.4 Manuel d'utilisation vidéo et photo

Avertissements :

(1) La carte micro SD doit être insérée dans la caméra iLook+ avant de connecter l'alimentation et retirée après avoir déconnecté l'alimentation. Il est recommandé d'utiliser des cartes SD haute vitesse.

(2) Insérez la carte micro SD, alimentez la caméra, le voyant rouge indique que la caméra s'initialise lorsque le voyant rouge est éteint, la caméra est en attente et l'initialisation est terminée.

(3) Insérez la carte micro SD, alimentez la caméra, si le voyant rouge clignote rapidement, cela signifie qu'un formatage est nécessaire. Mettez l'interrupteur vidéo/photo sur vidéo , appuyez sur le déclencheur au moins 5 secondes.

1 Instructions pour la vidéo

1.1 Utilisation de la radio

Switch	Transmitter setting	Instructions
AILE D/R	Model Menu ↓ Device output ↓ AUX7 ↓ AILE D/R ↓ Actice	(1) Vous devez mettre l'interrupteur de la iLook+ " " sur « caméra ». (2) Début de la vidéo : Tournez l'interrupteur AILE D/R de « 0 » vers « 1 », attendre 1 à 2 secondes puis retournez sur « 0 ». La caméra doit débuter la vidéo (le voyant rouge clignote à un intervalle de 0,5s). Le voyant rouge de vidéo apparaît sur l'écran de l'émetteur. Arrêt de la vidéo : Tournez l'interrupteur AILE D/R de « 0 » vers « 1 », attendre 1 à 2 secondes puis revenez à « 0 ». La caméra doit arrêter de filmer (le voyant rouge s'éteint). Le voyant rouge d'état de la vidéo s'éteint sur l'écran de l'émetteur. (3) Soyez sûr que la vidéo enregistrée ne sera pas conservée dans la carte SD si vous n'avez pas effectuées les opérations d'arrêt de la vidéo.

1.2 Fonctionnement manuel

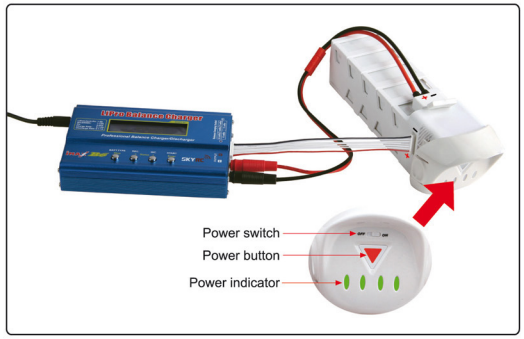
Mettre l'interrupteur photo/vidéo sur vidéo/caméra.
Appuyez sur le déclencheur 1 fois. La caméra iLook+ commence à filmer (le voyant rouge clignote à intervalle de 0,5s). Appuyez de nouveau sur le déclencheur et la caméra iLook+ arrête de filmer (le voyant rouge s'éteint).

2. Instructions pour la photo

Mettre l'interrupteur photo/vidéo sur photo.
Appuyez sur le déclencheur 1 fois, la caméra iLook+ prend une photo (le voyant rouge clignote 1 fois puis s'éteint). Appuyez sur le déclencheur encore une fois et une autre photo sera prise.

6 Instructions de connexion du chargeur

Mettre l'interrupteur d'alimentation sur « ON » pendant la charge. Appuyez sur le bouton d'alimentation pendant 3~5 secondes jusqu'à ce que le voyant d'alimentation s'allume.



Pour plus de détails, consultez le manuel du chargeur.

7 Précautions importantes

(1) Ce produit n'est pas un jouet. C'est un ensemble complexe qui associe harmonieusement des matériaux technologiques, de la mécanique, de l'électronique, de l'aérodynamique, et une radio haute fréquence. Une installation correcte ainsi que de bons réglages sont nécessaires pour éviter des accidents. Le propriétaire doit s'assurer d'une utilisation en toute sécurité. Une mauvaise utilisation peut causer de forts dommages matériels, des blessures, voire la mort.

(2) Ce produit est conçu pour des pilotes expérimentés de 14 ans et plus. Tous les mineurs doivent être accompagnés d'un adulte responsable lors des vols.

(3) Le terrain de vol doit être légalement autorisé par les autorités locales. Nous ne pouvons être tenus pour responsables de la mise en œuvre des consignes de sécurité ou des amendes résultant de l'utilisation de ce modèle suite à son achat.